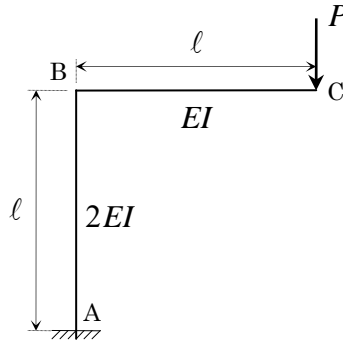


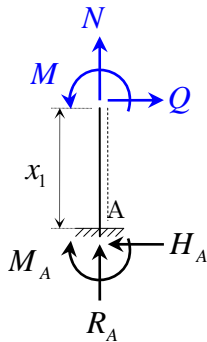
【問題 UL-R-1】下図に示す静定ラーメンの C 点の鉛直たわみ v_c とたわみ角 θ_c を求めよ。ただし、 AB , BC 間の曲げ剛性は、それぞれ $2EI$, EI で一定とし、軸方向力・せん断力の影響は無視する。



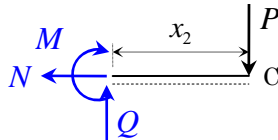
【解答】

右図において、支点反力を求めると、 $R_A = P$, $H_A = 0$, $M_A = -P \cdot l$
次に、下図のように、 $A \sim B$ 間、 $B \sim C$ 間に分けて断面力を求める。

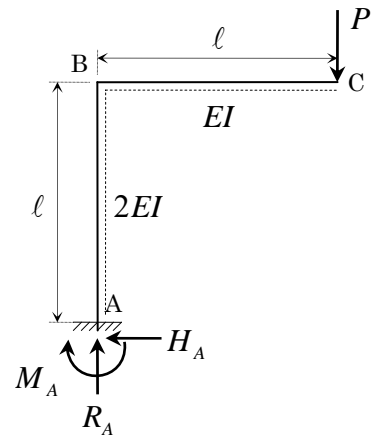
$A \sim B$ 間について、



$B \sim C$ 間について、



$$\begin{aligned} N &= 0 \\ Q &= P \\ M &= -P \cdot x_2 \end{aligned}$$

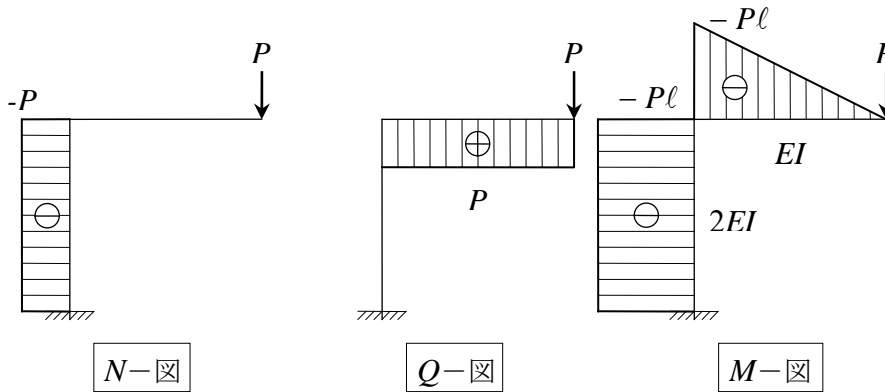


$$N = -R_A = -P$$

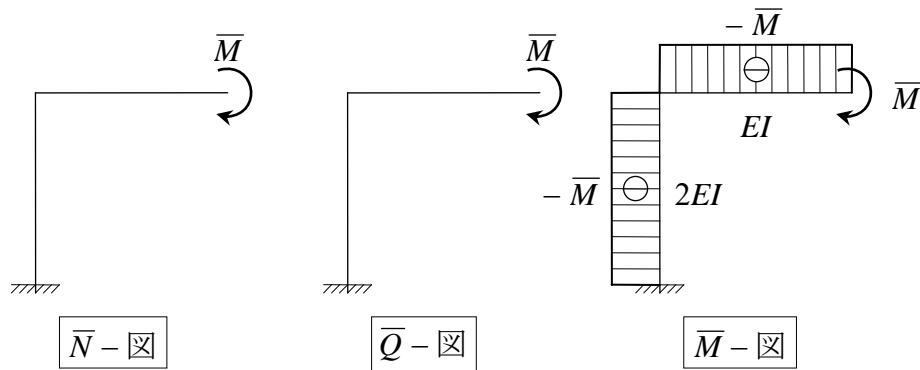
$$Q = H_A = 0$$

$$M = H_A \cdot x_1 + M_A = -P \cdot l$$

これらを図示すると、下図のようになる。



C 点に単位の集中モーメント $\bar{M} = 1$ が作用する場合は、同様にして、
 支点反力を求めると、 $\bar{R}_A = 0$, $\bar{H}_A = 0$, $\bar{M}_A = -\bar{M}$ であり、
 これらを図示すると、下図のようになる。



したがって、C 点の鉛直たわみ v_c とたわみ角 θ_c は、次のようになる。

$$\begin{aligned}
 v_c &= \int \frac{MM\bar{M}}{EI} dx \\
 &= \frac{1}{2EI} \cdot \int_0^\ell (-P\ell) \cdot (-\ell) \cdot dx + \frac{1}{EI} \cdot \int_0^\ell (-Px) \cdot (-x) \cdot dx = \frac{P\ell^3}{2EI} + \frac{P}{EI} \cdot \frac{\ell^3}{3} = \frac{5}{6} \cdot \frac{P\ell^3}{EI} \\
 &\quad \therefore v_c = \frac{5}{6} \cdot \frac{P\ell^3}{EI} \\
 \theta_c &= \int \frac{M\bar{M}}{EI} dx \\
 &= \frac{1}{2EI} \cdot \int_0^\ell (-P\ell) \cdot (-1) \cdot dx + \frac{1}{EI} \cdot \int_0^\ell (-Px) \cdot (-1) \cdot dx = \frac{P\ell^2}{2EI} + \frac{P}{EI} \cdot \frac{\ell^2}{2} = \frac{P\ell^2}{EI} \\
 &\quad \therefore \theta_c = \frac{P\ell^2}{EI}
 \end{aligned}$$

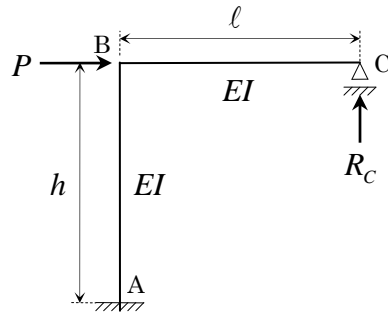
AB, BC 間の引張剛性をそれぞれ $2EA$, EA 、せん断剛性をそれぞれ $2GA$, GA とし、軸方向力・せん断力の影響を考慮すると、C 点の鉛直たわみ v_c は、次のようになる。

$$\begin{aligned}
 v_c &= \int \frac{N\bar{N}}{EA} dx + \int \kappa \frac{Q\bar{Q}}{GA} dx + \int \frac{M\bar{M}}{EI} dx \\
 &= \frac{1}{2EA} \cdot \int_0^\ell (-P) \cdot (-1) \cdot dx + \frac{\kappa}{GA} \cdot \int_0^\ell P \cdot 1 \cdot dx + \frac{1}{2EI} \cdot \int_0^\ell (-P\ell) \cdot (-\ell) \cdot dx + \frac{1}{EI} \cdot \int_0^\ell (-Px) \cdot (-x) \cdot dx \\
 &= \frac{P\ell}{2EA} + \kappa \frac{P\ell}{GA} + \frac{P\ell^3}{2EI} + \frac{P}{EI} \cdot \frac{\ell^3}{3} = \frac{P\ell}{2EA} + \kappa \frac{P\ell}{GA} + \frac{5}{6} \cdot \frac{P\ell^3}{EI} \\
 &\quad \therefore v_c = \frac{1}{2} \cdot \frac{P\ell}{EA} + \kappa \frac{P\ell}{GA} + \frac{5}{6} \cdot \frac{P\ell^3}{EI}
 \end{aligned}$$

また、C 点のたわみ角 θ_c については、軸方向力・せん断力の影響はない。

$$\theta_c = \int \frac{N\bar{N}}{EA} dx + \int \kappa \frac{Q\bar{Q}}{GA} dx + \int \frac{M\bar{M}}{EI} dx = \int \frac{M\bar{M}}{EI} dx$$

【問題 LW-R-1】 下図に示す 1 次不静定ラーメンの支点 C の支点反力 R_C を “**最小仕事の原理**” を用いて求めよ。ただし、各部材の曲げ剛性は、 EI で一定とし、せん断力の影響は無視する。



【解答】

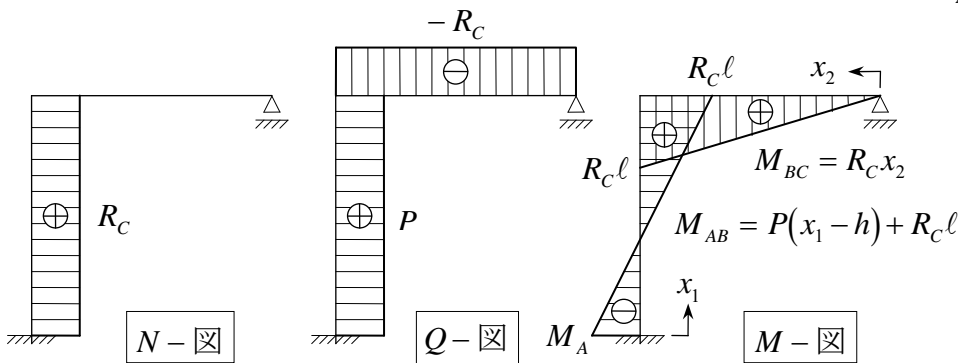
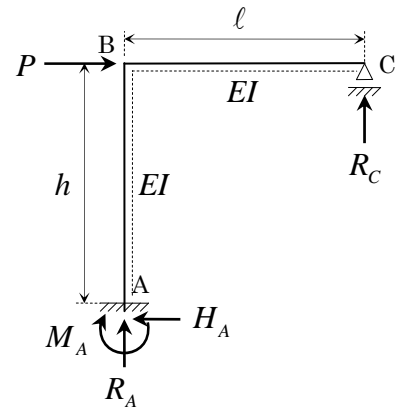
右図に示すように、支点 C の支点反力 R_C を不静定力として、支点反力 R_A , H_A , M_A を求めると、次のようになる。

$$R_A = -R_C$$

$$H_A = P$$

$$M_A = R_C \cdot \ell - P \cdot h$$

これに基づき断面力図を図示すると、下図のようになる。



これらより、全ての断面力による全ひずみエネルギー U は、次のようになる。

$$\begin{aligned}
 U &= \frac{1}{2} \cdot \int \frac{N^2}{EA} dx + \frac{1}{2} \cdot \int \kappa \frac{Q^2}{GA} dx + \frac{1}{2} \cdot \int \frac{M^2}{EI} dx \\
 &= \frac{1}{2EA} \cdot \int_0^h R_C^2 dx_1 + \frac{\kappa}{2GA} \cdot \left[\int_0^h P^2 dx_1 + \int_0^\ell R_C^2 dx_2 \right] \\
 &\quad + \frac{1}{2EI} \cdot \left[\int_0^h \{P \cdot (x_1 - h) + R_C \cdot \ell\}^2 dx_1 + \int_0^\ell (R_C \cdot x_2)^2 dx_2 \right]
 \end{aligned}$$

これを、 R_C で偏微分すると、「最小仕事の原理」より、次のようになる。

$$\begin{aligned}
 \frac{\partial U}{\partial R_C} &= \frac{1}{EA} \cdot \int_0^h R_C dx_1 + \frac{\kappa}{GA} \cdot \int_0^\ell R_C dx_2 + \frac{1}{EI} \cdot \left[\int_0^h \{P \cdot (x_1 - h) + R_C \cdot \ell\} \cdot \ell \cdot dx_1 + \int_0^\ell R_C \cdot x_2^2 dx_2 \right] \\
 &= \frac{R_C h}{EA} + \kappa \frac{R_C \ell}{GA} + \frac{1}{EI} \cdot \left\{ \ell \cdot \left[P \frac{x_1^2}{2} - Phx_1 + R_C \ell x_1 \right]_0^h + R_C \frac{\ell^3}{3} \right\} \\
 &= \frac{R_C h}{EA} + \kappa \frac{R_C \ell}{GA} + \frac{1}{EI} \cdot \left\{ \ell \cdot \left(P \frac{h^2}{2} - Ph^2 + R_C \ell h \right) + R_C \frac{\ell^3}{3} \right\} \\
 &= \frac{R_C h}{EA} + \kappa \frac{R_C \ell}{GA} + \frac{1}{EI} \cdot \left\{ \left(h\ell^2 + \frac{\ell^3}{3} \right) \cdot R_C - \frac{1}{2} Ph^2 \ell \right\} \\
 &= \frac{R_C h}{EA} + \kappa \frac{R_C \ell}{GA} + \frac{\ell}{EI} \cdot \left\{ \left(h + \frac{\ell}{3} \right) \cdot \ell \cdot R_C - \frac{1}{2} Ph^2 \right\} \\
 &= \left\{ \frac{h}{EA} + \kappa \frac{\ell}{GA} + \frac{\ell^2}{EI} \cdot \left(h + \frac{\ell}{3} \right) \right\} \cdot R_C - \frac{Ph^2 \ell}{2EI} = 0
 \end{aligned}$$

$$\therefore R_C = \frac{\frac{Ph^2 \ell}{2EI}}{\frac{h}{EA} + \kappa \frac{\ell}{GA} + \frac{\ell^2}{EI} \cdot \left(h + \frac{\ell}{3} \right)}$$

ここで、軸方向力とせん断力を無視して、曲げモーメントのみを考慮すると、

$$R_C = \frac{\frac{Ph^2}{2}}{\left(h + \frac{\ell}{3} \right) \cdot \ell} = \frac{3h^2}{2\ell \cdot (3h + \ell)} P \quad \text{さらに、} \ell = h \text{ とすると、} R_C = \frac{3}{8} P \text{ となる。}$$