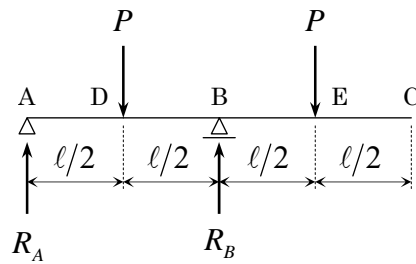


【問題 UL-OB-1】 下図に示す曲げ剛性 EI が一定な張出ばりの C 点の鉛直変位 v_C を “単位荷重法” を用いて求めよ。



曲げ剛性 $EI=const.$

【解答】

まず、実荷重に対する支点反力 R_A, R_B を求める。

鉛直方向の力の釣合から、 $R_A + R_B = 2P$

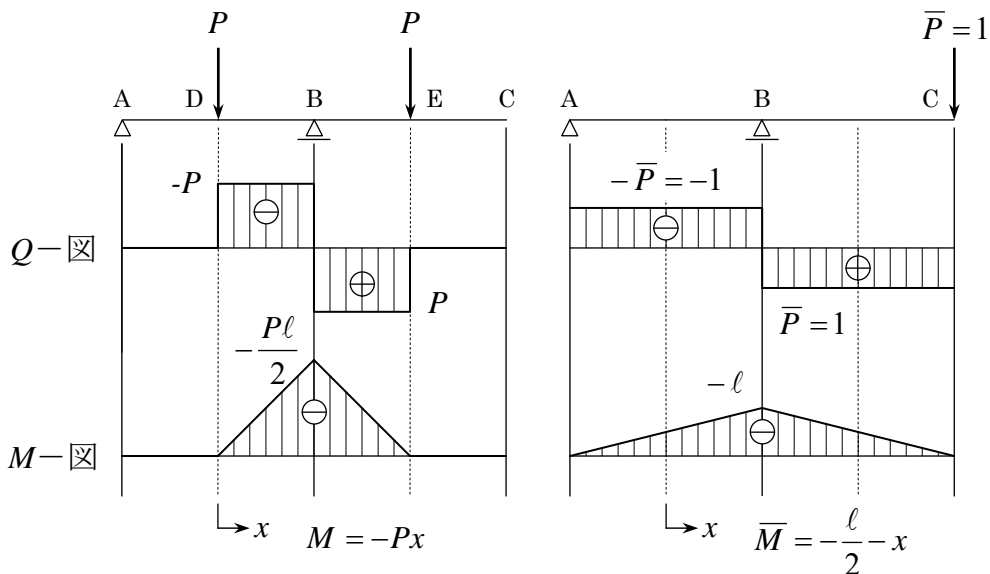
A 点回りのモーメントの釣合から、 $R_B \cdot l = P \cdot \frac{1}{2}l + P \cdot \frac{3}{2}l \quad \therefore R_B = 2P$ よって、 $R_A = 0$

次に、 C 点に仮想荷重 $\bar{P}=1$ が載荷された場合の支点反力 \bar{R}_A, \bar{R}_B を求める。

鉛直方向の力の釣合から、 $\bar{R}_A + \bar{R}_B = \bar{P} = 1$

A 点回りのモーメントの釣合から、 $\bar{R}_B \cdot l = \bar{P} \cdot 2l \quad \therefore \bar{R}_B = 2\bar{P} = 2$ よって、 $\bar{R}_A = -\bar{P} = -1$

以上、2通りの場合の断面力図を図示すると、下図のようになる。



したがって、 C 点の鉛直変位 v_C を “単位荷重法” を用いて求めると、次のようになる。

$$\begin{aligned}
 1 \times v_C &= \int_0^{2l} \bar{M} \cdot \frac{M}{EI} dx = 2 \times \int_0^{\frac{l}{2}} \bar{M} \cdot \frac{M}{EI} dx = \frac{2}{EI} \int_0^{\frac{l}{2}} \left(-\frac{l}{2} - x \right) \cdot (-Px) dx \\
 &= \frac{2P}{EI} \int_0^{\frac{l}{2}} \left(\frac{l}{2} + x \right) \cdot x dx = \frac{2P}{EI} \int_0^{\frac{l}{2}} \left(\frac{l}{2}x + x^2 \right) dx = \frac{2P}{EI} \cdot \left[\frac{l}{2} \cdot \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{3} \right]_0^{\frac{l}{2}} \quad \therefore \boxed{v_C = \frac{5}{24} \cdot \frac{Pl^3}{EI}} \\
 &= \frac{2P}{EI} \cdot \left(\frac{l}{2} \cdot \frac{1}{2} \cdot \frac{l^2}{4} + \frac{1}{3} \cdot \frac{l^3}{8} \right) = \frac{2P}{EI} \cdot \left(\frac{l^3}{16} + \frac{l^3}{24} \right) = \frac{2Pl^3}{EI} \cdot \frac{3+2}{48} = \frac{5}{24} \cdot \frac{Pl^3}{EI}
 \end{aligned}$$

《別解》

“積分公式”を用いると、

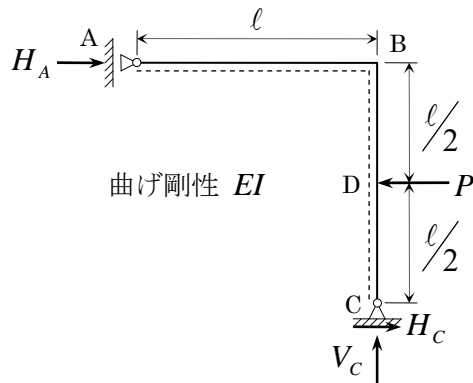
$$1 \times v_C = \int_0^{2\ell} \bar{M} \cdot \frac{M}{EI} dx = 2 \times \int_0^{\frac{\ell}{2}} \bar{M} \cdot \frac{M}{EI} dx = \frac{2}{EI} \int_0^{\frac{\ell}{2}} M \cdot \bar{M} dx$$

$$= \frac{2}{EI} \cdot \frac{\ell}{6} \cdot \left\{ \left(-\frac{\ell}{2} \right) + 2 \cdot (-\ell) \right\} \cdot \left\{ -\frac{P\ell}{2} \right\} = \frac{2}{EI} \cdot \frac{\ell}{12} \cdot \frac{5}{2} \ell \cdot \frac{P\ell}{2} = \frac{5}{24} \cdot \frac{P\ell^3}{EI}$$

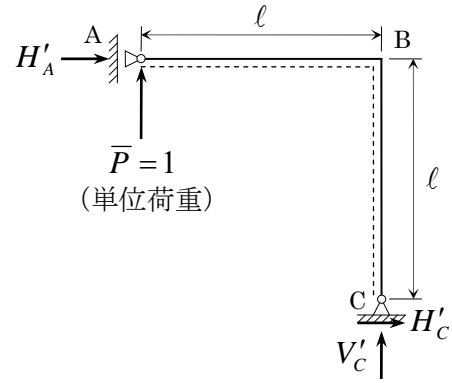
$$\therefore v_C = \frac{5}{24} \cdot \frac{P\ell^3}{EI}$$

【問題 UL-R-3】 下図-A に示す静定ラーメンについて、A 点の鉛直上方への変位 Δ_A を “単位荷重法” を用いて以下のような手順で求めよ。ただし、曲げ剛性 EI は一定とし、軸方向力・せん断力の影響は無視する。また、曲げモーメントは、点線側が “引張” となる曲げモーメントを “正” とする。

- (1) 図-A に示す支点反力 H_A , V_C , H_C を求めよ。
- (2) 図-A の曲げモーメント図 (M -図) を図示せよ。
- (3) 下図-B に示すように、A 点に単位荷重 $\bar{P}=1$ が作用した場合の支点反力 H'_A , V'_C , H'_C を求めよ。
- (4) 図-B の曲げモーメント図 (\bar{M} -図) を図示せよ。
- (5) “単位荷重法” $\left(1 \times \Delta_A = \int \frac{M\bar{M}}{EI} dx\right)$ を適用して、A 点の鉛直上方への変位 Δ_A を求めよ。



【図-A】



【図-B】

【解答】

問題の図において、左図【図-A】を “与系”、右図【図-B】を “仮想系” として考える。まず、両系について支点反力を求め、曲げモーメント図を得る。

“与系” について、

水平方向の力の釣合から、 $H_A + H_C = P$

鉛直方向の力の釣合から、 $V_C = 0$

C 点回りのモーメントの釣合から、 $P \cdot \frac{l}{2} = H_A \cdot l$

以上より、 $H_A = \frac{P}{2}$, $H_C = \frac{P}{2}$, $V_C = 0$

“仮想系” について、

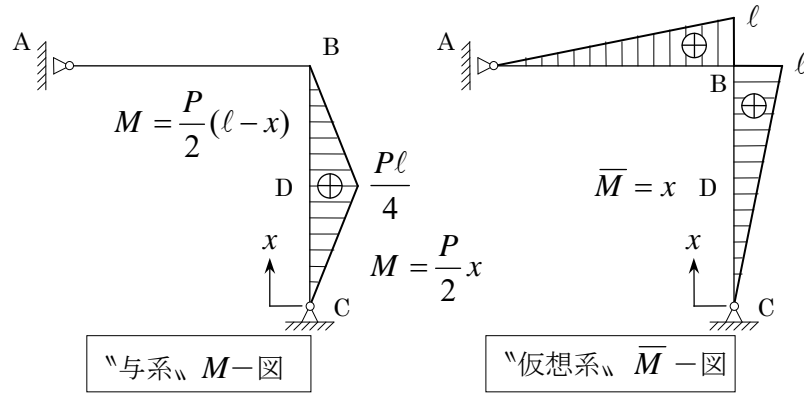
水平方向の力の釣合から、 $H'_A + H'_C = 0$

鉛直方向の力の釣合から、 $V'_C + \bar{P} = 0$

C 点回りのモーメントの釣合から、 $\bar{P} \cdot l + H'_A \cdot l = 0$

以上より、 $H'_A = -\bar{P} = -1$, $H'_C = \bar{P} = 1$, $V'_C = -\bar{P} = -1$

これらより、曲げモーメント図を図示すると、下図のようになる。



A 点の鉛直上方への変位 Δ_A を「単位荷重法」を用いて求めると、次のようになる。

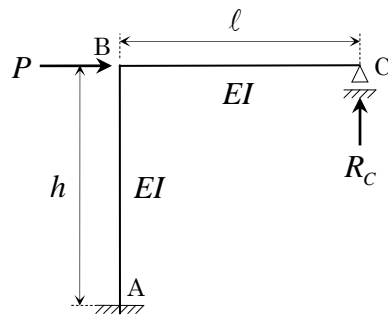
$$\begin{aligned}
 \Delta_A \times 1 &= \int \frac{MM\bar{M}}{EI} dx = \frac{1}{EI} \int_0^{\frac{\ell}{2}} \left(\frac{1}{2} Px \right) \cdot x dx + \frac{1}{EI} \int_{\frac{\ell}{2}}^{\ell} \left\{ \frac{1}{2} P(\ell - x) \right\} \cdot x dx \\
 &= \frac{P}{2EI} \int_0^{\frac{\ell}{2}} x^2 dx + \frac{P}{2EI} \int_{\frac{\ell}{2}}^{\ell} (\ell x - x^2) dx = \frac{P}{2EI} \left\{ \left[\frac{x^3}{3} \right]_0^{\frac{\ell}{2}} + \left[\frac{\ell}{2} x^2 - \frac{x^3}{3} \right]_{\frac{\ell}{2}}^{\ell} \right\} \\
 &= \frac{P}{2EI} \left\{ \frac{\ell^3}{24} + \frac{\ell^3}{2} - \frac{\ell^3}{3} - \frac{\ell^3}{8} + \frac{\ell^3}{24} \right\} = \frac{P\ell^3}{2EI} \cdot \frac{1+12-8-3+1}{24} = \frac{P\ell^3}{2EI} \cdot \frac{3}{24} = \frac{1}{16} \cdot \frac{P\ell^3}{EI} \\
 \therefore \Delta_A &= \frac{1}{16} \cdot \frac{P\ell^3}{EI}
 \end{aligned}$$

《別解》

「積分公式」を用いると、

$$\begin{aligned}
 \Delta_A \times 1 &= \int \frac{MM\bar{M}}{EI} dx = \frac{1}{EI} \cdot \left\{ \frac{\ell}{2} \cdot \frac{P\ell}{4} \cdot \frac{\ell}{2} + \frac{\ell}{2} \cdot \frac{P\ell}{4} \cdot \left(\ell + 2 \cdot \frac{\ell}{2} \right) \right\} = \frac{1}{EI} \cdot \left(\frac{1}{48} + \frac{2}{48} \right) \cdot P\ell^3 = \frac{1}{16} \cdot \frac{P\ell^3}{EI} \\
 \therefore \Delta_A &= \frac{1}{16} \cdot \frac{P\ell^3}{EI}
 \end{aligned}$$

【問題 LW-R-1】 下図に示す 1 次不静定ラーメンの支点 C の支点反力 R_C を “最小仕事の原理、を用いて求めよ。ただし、各部材の曲げ剛性は、 EI で一定とし、せん断力の影響は無視する。



【解答】

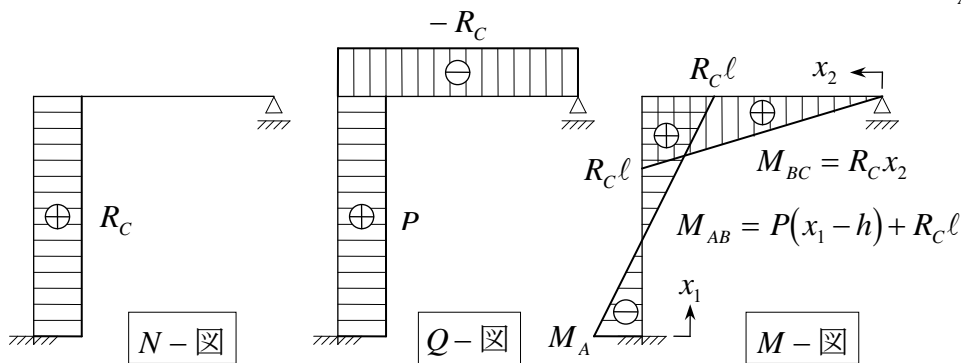
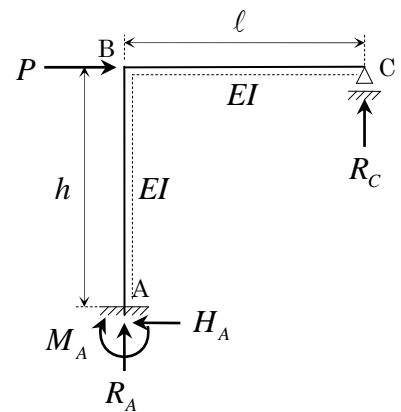
右図に示すように、支点 C の支点反力 R_C を不静定力として、支点反力 R_A , H_A , M_A を求めると、次のようになる。

$$R_A = -R_C$$

$$H_A = P$$

$$M_A = R_C \cdot \ell - P \cdot h$$

これに基づき断面力図を図示すると、下図のようになる。



これらより、全ての断面力による全ひずみエネルギー U は、次のようになる。

$$\begin{aligned}
 U &= \frac{1}{2} \cdot \int \frac{N^2}{EA} dx + \frac{1}{2} \cdot \int \kappa \frac{Q^2}{GA} dx + \frac{1}{2} \cdot \int \frac{M^2}{EI} dx \\
 &= \frac{1}{2EA} \cdot \int_0^h R_C^2 dx_1 + \frac{\kappa}{2GA} \cdot \left[\int_0^h P^2 dx_1 + \int_0^\ell R_C^2 dx_2 \right] \\
 &\quad + \frac{1}{2EI} \cdot \left[\int_0^h \{P \cdot (x_1 - h) + R_C \cdot \ell\}^2 dx_1 + \int_0^\ell (R_C \cdot x_2)^2 dx_2 \right]
 \end{aligned}$$

これを、 R_C で偏微分すると、「最小仕事の原理」より、次のようになる。

$$\begin{aligned}
 \frac{\partial U}{\partial R_C} &= \frac{1}{EA} \cdot \int_0^h R_C dx_1 + \frac{\kappa}{GA} \cdot \int_0^\ell R_C dx_2 + \frac{1}{EI} \cdot \left[\int_0^h \{P \cdot (x_1 - h) + R_C \cdot \ell\} \cdot \ell \cdot dx_1 + \int_0^\ell R_C \cdot x_2^2 dx_2 \right] \\
 &= \frac{R_C h}{EA} + \kappa \frac{R_C \ell}{GA} + \frac{1}{EI} \cdot \left\{ \ell \cdot \left[P \frac{x_1^2}{2} - Phx_1 + R_C \ell x_1 \right]_0^h + R_C \frac{\ell^3}{3} \right\} \\
 &= \frac{R_C h}{EA} + \kappa \frac{R_C \ell}{GA} + \frac{1}{EI} \cdot \left\{ \ell \cdot \left(P \frac{h^2}{2} - Ph^2 + R_C \ell h \right) + R_C \frac{\ell^3}{3} \right\} \\
 &= \frac{R_C h}{EA} + \kappa \frac{R_C \ell}{GA} + \frac{1}{EI} \cdot \left\{ \left(h\ell^2 + \frac{\ell^3}{3} \right) \cdot R_C - \frac{1}{2} Ph^2 \ell \right\} \\
 &= \frac{R_C h}{EA} + \kappa \frac{R_C \ell}{GA} + \frac{\ell}{EI} \cdot \left\{ \left(h + \frac{\ell}{3} \right) \cdot \ell \cdot R_C - \frac{1}{2} Ph^2 \right\} \\
 &= \left\{ \frac{h}{EA} + \kappa \frac{\ell}{GA} + \frac{\ell^2}{EI} \cdot \left(h + \frac{\ell}{3} \right) \right\} \cdot R_C - \frac{Ph^2 \ell}{2EI} = 0
 \end{aligned}$$

$$\therefore R_C = \frac{\frac{Ph^2 \ell}{2EI}}{\frac{h}{EA} + \kappa \frac{\ell}{GA} + \frac{\ell^2}{EI} \cdot \left(h + \frac{\ell}{3} \right)}$$

ここで、軸方向力とせん断力を無視して、曲げモーメントのみを考慮すると、

$$R_C = \frac{\frac{Ph^2}{2}}{\left(h + \frac{\ell}{3} \right) \cdot \ell} = \frac{3h^2}{2\ell \cdot (3h + \ell)} P \quad \text{さらに、} \ell = h \text{ とすると、} R_C = \frac{3}{8} P \text{ となる。}$$